



TIP LATT LATT TYPE

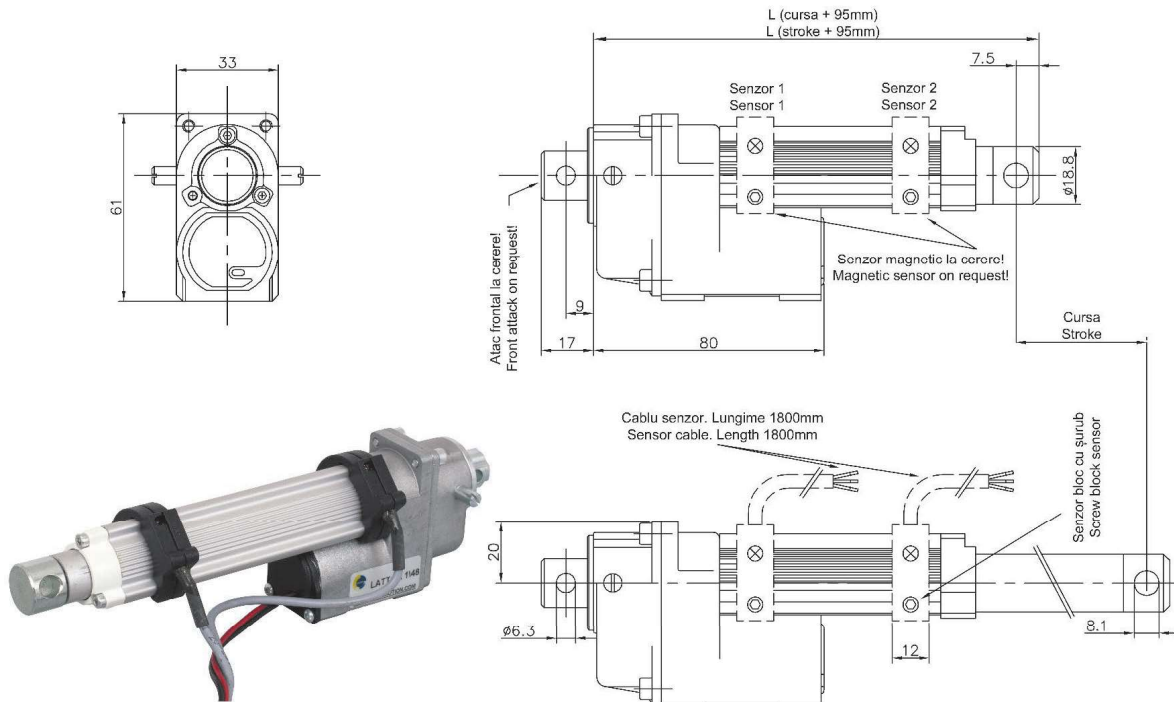
Actuatorul telescopic model LATT este un produs derivat din versiunea LAT, care are aceleași caracteristici în ceea ce privește sarcinile axiale electromecanice și vitezele, complet cu cămașă și tijă de aluminiu, care fac din acesta un motor versatil și robust.

Produs cu 6 curse standard de la 50 la 300 mm, dar și personalizat în funcție de cerințele specifice ale clientului. La opțiunile disponibile la versiunea LAT, la sistem s-a adăugat protecție termică și traductor cu efect Hall pentru controlul poziției și direcției de avans, prin intermediul întrerupătoarelor de sfârșit de cursă reglabile cu senzori electronici, dacă este necesar, cu placă electronică pentru comanda Latt. Actuatorul este cu auto-blocare, cu un șurub conducător cu filet trapezoidal de 3 mm, prin urmare, poate fi adecvat și pentru aplicații de strângere. Atunci când actuatorul ajunge în poziția de strângere, motorul trebuie să fie oprit, în caz contrar se poate arde.

The telescopic actuator, model LATT, is a product derived from the LAT version, which has the same characteristics in terms of electromechanical thrust loads and speeds, complete with shirt and aluminum stem that make it a versatile and robust engine.

Produced in 6 standard strokes from 50 to 300 mm, but also customized according to specific customer requirements. To the options available on the version LAT, thermal protector and encoder with Hall effect for control of the position and direction of advance, is added to the system by means of electronic sensors adjustable limit switches, if necessary, with the electronic board for management of the Latt. The actuator is self-locking with a 3mm lead trapezoidal screw, therefore it can be suitable for squeezing applications, too. When the actuator reach the squeezing position, the motor should be switched off, otherwise it may burn out.

⚠ Se recomandă ca produsul să se utilizeze periodic! În mișcare continuă, produsul se poate deteriora!
The product is suggested to use periodically! Under continuous movement the product can be damaged!



Date actuator liniar LATT LATT linear actuator datas

Cod / Code		Cursa Strokes						Tip Type	Tensiune Voltage (V)	Viteza de mers în gol* No load speed* (mm/s)	Sarcina nominală Nominal load (N)	Sarcina max. Max. load	Mers în gol No load current (A)	Curent nominal Nominal current
Actuator fără traductor Actuator without encoder	Actuator cu traductor Actuator with encoder	50	100	150	200	250	300							
		(mm)												
85.006__	103.006__	001	029	057	085	113	141	LATT 0,5A 1/12	12	13	20	30	0,2	0,4
85.007__	103.007__	002	030	058	086	114	142	LATT 0,5A 1/12	24	26	40	60	0,2	0,7
85.008__	103.008__	003	031	059	087	115	143	LATT 0,5A 1/27	12	6	40	70	0,2	0,4
85.009__	103.009__	004	032	060	088	116	144	LATT 0,5A 1/27	24	12	80	140	0,2	0,7
85.010__	103.010__	005	033	061	089	117	145	LATT 0,5A 1/48	12	3	80	150	0,2	0,4
85.011__	103.011__	006	034	062	090	118	146	LATT 0,5A 1/48	24	6	160	300	0,2	0,7
85.012__	103.012__	007	035	063	091	119	147	LATT 0,5A 1/108	12	1,5	160	300	0,2	0,4
85.013__	103.013__	008	036	064	092	120	148	LATT 0,5A 1/108	24	3	320	600	0,2	0,7
85.014__	103.014__	009	037	065	093	121	149	LATT 1A 1/12	12	18	40	80	0,3	0,8
85.015__	103.015__	010	038	066	094	122	150	LATT 1A 1/12	24	36	80	180	0,3	1,3
85.016__	103.016__	011	039	067	095	123	151	LATT 1A 1/27	12	8	100	130	0,3	0,8
85.017__	103.017__	012	040	068	096	124	152	LATT 1A 1/27	24	16	200	260	0,3	1,3
85.018__	103.018__	013	041	069	097	125	153	LATT 1A 1/48	12	4,5	220	400	0,3	0,8
85.019__	103.019__	014	042	070	098	126	154	LATT 1A 1/48	24	9	440	800	0,3	1,3
85.020__	103.020__	015	043	071	099	127	155	LATT 1A 1/108	12	2	400	650	0,3	0,8
85.021__	103.021__	016	044	072	100	128	156	LATT 1A 1/108	24	4	800	1300	0,3	1,3
85.022__	103.022__	017	045	073	101	129	157	LATT 2A 1/12	12	28	130	200	0,4	1,4
85.023__	103.023__	018	046	074	102	130	158	LATT 2A 1/12	24	56	260	400	0,4	2,2
85.024__	103.024__	019	047	075	103	131	159	LATT 2A 1/27	12	13	200	400	0,4	1,4
85.025__	103.025__	020	048	076	104	132	160	LATT 2A 1/27	24	26	400	800	0,4	2,2
85.026__	103.026__	021	049	077	105	133	161	LATT 2A 1/48	12	7	350	700	0,4	1,4
85.027__	103.027__	022	050	078	106	134	162	LATT 2A 1/48	24	14	700	1400	0,4	2,2
85.028__	103.028__	023	051	079	107	135	163	LATT 2A 1/108	12	3	700	1300	0,4	1,4
85.029__	103.029__	024	052	080	108	136	164	LATT 2A 1/108	24	6	1400	2500	0,4	2,2
85.030__	103.030__	025	053	081	109	137	165	LATT 4A 1/12	12	37	240	400	0,5	2,5
85.031__	103.031__	026	054	082	110	138	166	LATT 4A 1/27	12	16	450	800	0,5	2,5
85.032__	103.032__	027	055	083	111	139	167	LATT 4A 1/48	12	10	900	1500	0,5	2,5
85.033__	103.033__	028	056	084	112	140	168	LATT 4A 1/108	12	5	1500	2600	0,5	2,5

⚠ Descrierea codului de comanda se poate consulta mai jos / The description of order code see down below

* Atunci când este sub sarcină trebuie să se ia în considerare jumătate din valoarea indicată! Half of the indicated value should be considered when it is loaded!

STRUCTURA CODULUI DE COMANDĂ ORDER CODE STRUCTURE

85.	006.	001
Simbolul actuatorului liniar / Sign of the linear actuator		
Simbolul tipului de actuator liniar / Sign of the linear actuator type		
Simbolul cursei / Stroke sign		



MOTOREDUCTOARE GEAR MOTORS

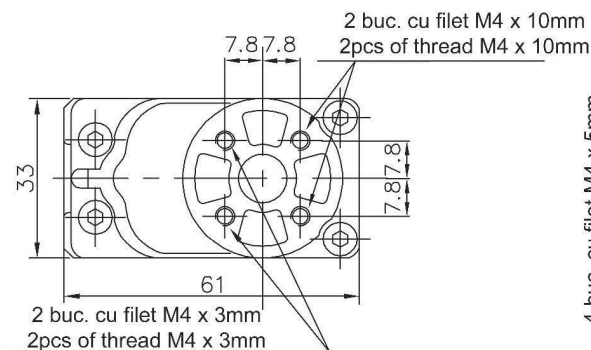
TIP GM GM TYPE

Motoreductorul din seria GM este un produs care permite, în funcție de raportul de reducere și motorizare, să se dezvolte un cuplu de torsiune între 0,1 și 25 Nm și o viteză de rotație de la 5 până la 1000 rpm. În plus, axul se poate furniza, la cererea specifică a clientului, cu opțiunea suplimentară de a se putea echipa cu ax dublu.

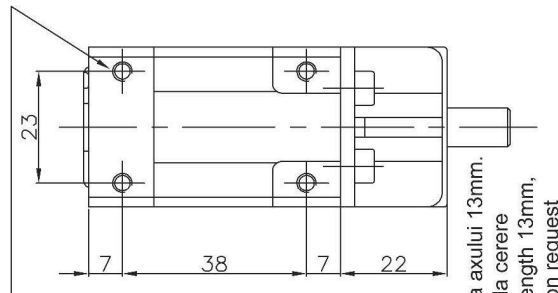
The gearmotor series GM is a product that allows, according to the ratio of reduction and the motorization, to have torque from 0,1 to 25Nm and speed of spin from 5 to 1000 RPM. In addition, the shaft can be supplied on specific customer's request with the additional option of being able to render it with double shaft.

În mod normal, durata de viață este de 1000/1200 ore (funcționare continuă), dar sugestia noastră este să utilizați aceste motoare în aplicații în care timpul de la un ciclu la altul nu este restricționat; în acest caz, este posibil să se realizeze multe cicluri (> 30 000).

Normally life is 1000/1200 hours (continuous work) but our suggestion is use our motors in application where time from one cycle and other is not restrict, in this case is possible reach many cycles (> 30.000)

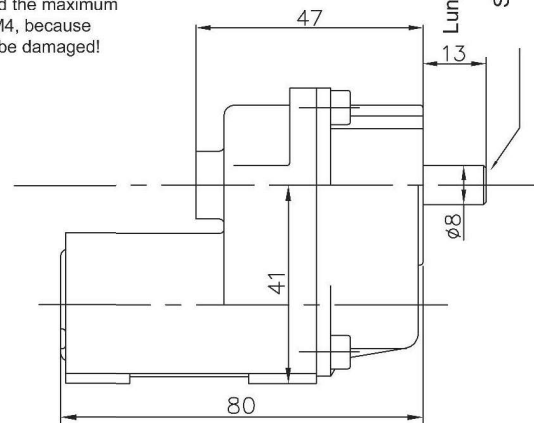


4 buc. cu filet M4 x 5mm
 4pcs of thread M4 x 5mm



Notă! Aveți grijă să nu depășiți adâncimea maximă fixă a șurubului M4, deoarece componentele interioare se pot deteriora!

Note! Be careful not to exceed the maximum fixed depth of the screw M4, because the inner components can be damaged!



Date motoreductoare Gear motor datas

Cod Code	Tip Type	Tensiune Voltage	Viteza de mers în gol* No load speed*	Cuplul de torsiune nominal Nominal torque	Cuplul de torsiune max. Max. torque	Mers în gol No load current	Curent nominal Nominal current
		(V)	(1/min)	(Nm)	(A)		
85.077.001	GM 0,5A 1/12	12	260	0,06	0,13	0,2	0,4
85.077.002		24	520	0,12	0,26	0,2	0,7
85.077.003	GM 0,5A 1/27	12	110	0,14	0,26	0,2	0,4
85.077.004		24	220	0,28	0,55	0,2	0,7
85.077.005	GM 0,5A 1/48	12	60	0,27	0,57	0,2	0,4
85.077.006		24	120	0,58	1,1	0,2	0,7
85.077.007	GM 0,5A 1/108	12	30	0,7	1,5	0,2	0,4
85.077.008		24	60	1,5	3	0,2	0,7
85.077.009	GM 0,5A 1/240	12	13	1,6	3,8	0,2	0,4
85.077.010		24	26	3,4	7,2	0,2	0,7
85.077.011	GM 0,5A 1/540	12	6	4,4	9	0,2	0,4
85.077.012		24	12	8	18	0,2	0,7
85.077.013	GM 1A 1/12	12	380	0,12	0,25	0,3	0,7
85.077.014		24	750	0,24	0,55	0,3	1,3
85.077.015	GM 1A 1/27	12	170	0,26	0,53	0,3	0,7
85.077.016		24	350	0,58	12,5	0,3	1,3
85.077.017	GM 1A 1/48	12	90	0,5	1,1	0,3	0,7
85.077.018		24	180	1,1	2,3	0,3	1,3
85.077.019	GM 1A 1/108	12	45	1,4	2,9	0,3	0,7
85.077.020		24	90	3	5,6	0,3	1,3
85.077.021	GM 1A 1/240	12	20	2,7	5,3	0,3	0,7
85.077.022		24	40	5,5	9	0,3	1,3
85.077.023	GM 1A 1/540	12	8	6	13	0,3	0,7
85.077.024		24	16	12	26	0,3	1,3
85.077.025	GM 2A 1/12	12	500	0,2	0,4	0,4	2
85.077.026		24	1000	0,4	0,8	0,4	4
85.077.027	GM 2A 1/27	12	270	0,4	1	0,4	2
85.077.028		24	540	0,9	2	0,4	4
85.077.029	GM 2A 1/48	12	150	0,8	1,7	0,4	2
85.077.030		24	280	1,6	3,3	0,4	4
85.077.031	GM 2A 1/108	12	50	2	4	0,4	2
85.077.032		24	100	4	8	0,4	4
85.077.033	GM 4A 1/12	12	700	0,3	0,7	0,5	2,5
85.077.034	GM 4A 1/27	12	350	0,7	1,4	0,5	2,5
85.077.035	GM 4A 1/48	12	180	1,2	2,4	0,5	2,5
85.077.036	GM 4A 1/108	12	70	1,9	4,4	0,5	2,5

⚠️ Consultați lista de accesorii la pagina 273. / The accessories list see on page 273.

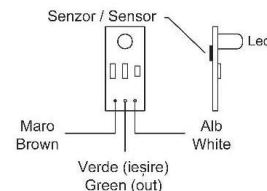
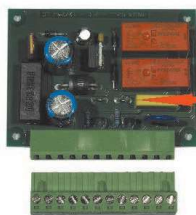
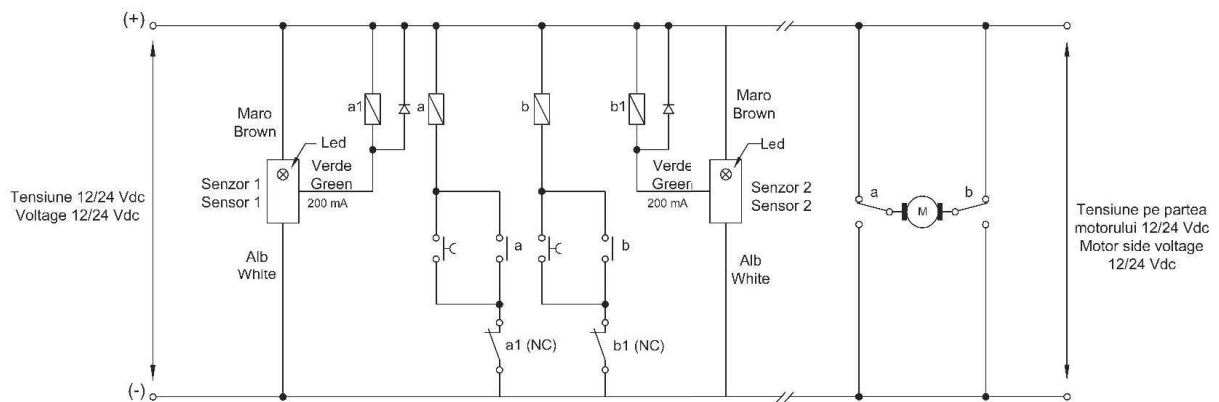
* Atunci când este sub sarcină trebuie să se ia în considerare jumătate din valoarea indicată! Half of the indicated value should be considered when it is loaded!



ACCESORII PENTRU ACTUATOARE ȘI MOTOREDUCTOARE ACCESSORIES FOR ACTUATORS AND GEARMOTORS

Date accesorii Accessories datas

Cod Code	Tip Type	Notă Note
85.099.003	Protecție termică PTC PTC thermic protection	-
85.099.006	Placă electronică Electronic board	Comandă prin impulsuri Impulse control
85.099.007	Înterupător magnetic Magnetic switch	Numai pentru tipul LATT Only for LATT type



Design placă electronică
 Electronic board design

a1-b1: releu cu 1 contact de comutare - current de comutare 2A min. (tensiune bobină 12/24 V c.c.)

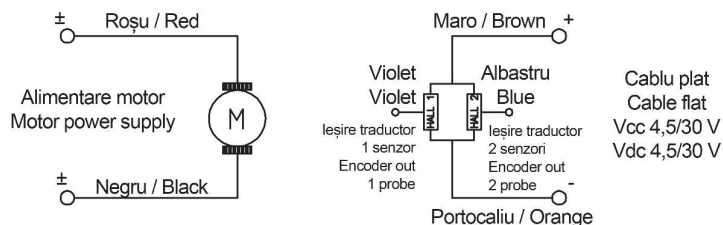
a-b: releu cu 2 contacte de comutare - curent de comutare 7A min. (tensiune bobină 12/24 V c.c.).

a1-b1: relay with 1 changeover contact - commutation current 2A min. (coil voltage 12/24 Vdc)

a-b: relay with 2 changeover contacts - commutation current 7A min. (coil voltage 12/24 Vdc)

ENCODER CU EFECT HALL HALL EFFECT ENCODER

Conexiune / Connection

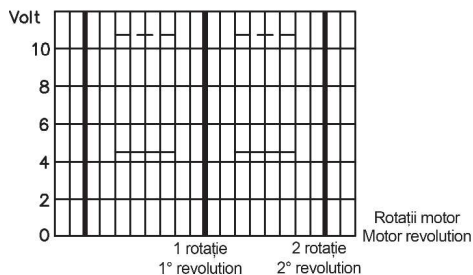


Traductor magnetic cu senzor Hall introdus în interiorul corpului motoreductorului. Tensiune de alimentare senzor Hall: Vcc de la 4,5-30V max. Traductorul cu doi senzori se utilizează pentru măsurarea poziției și a schimbării sensului de rotație. Traductorul emite semnal NPN sau PNP (la cerere).

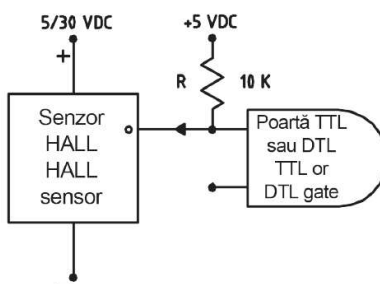
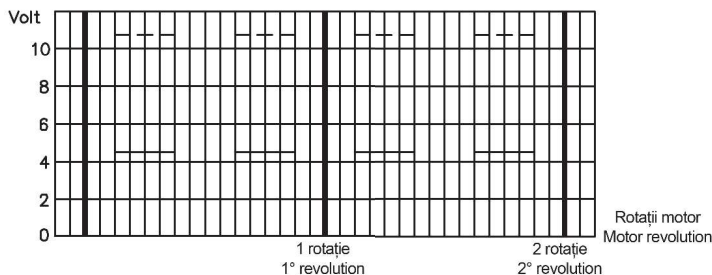
Magnetic encoder with hall's probe put inside the gearmotor body. Hall's probe supply voltage: Vdc from 4,5-30V max. With two probes advance sense survey shaft rotation signal with state. Encoder release NPN or PNP (upon request) signal.

Versiuni disponibile / Available versions

Traductor 1 pol (1 impuls/rotație a motorului)
Encoder 1 pole (1 pulse / motor revolution)



Traductor 4 poli (2 impulsuri/rotație a motorului)
Encoder 4 pole (2 pulses / motor revolution)



⚠️ Pentru citirea semnalului traductorului este necesară o rezistență de 10K în paralel cu ieșirea traductorului și în partea pozitivă (maro). La modelele care apar din primăvara anului 2016, rezistența este încorporată în traductor.
For see signal encoder is necessary put resistance 10K value in parallel to encoder out/s and positive (brown)
In models from 2016 spring the resistance is included in the encoder.